



MATHÉMATIQUES ET IMAGES : DEVOIR DU LUNDI 27 OCTOBRE

Exercice 1 [8 points]

On définit les vecteurs \vec{a} , \vec{b} et \vec{c} ainsi que les matrices A et B par les égalités suivantes.

$$\vec{a} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \vec{b} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \vec{c} = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix} \quad A = \begin{pmatrix} 3 & 1 & -1 \\ -2 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 0 \\ -2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

1.a. Vérifier que la famille $(\vec{a}, \vec{b}, \vec{c})$ est une base de \mathbb{R}^3 .

1.b. Déterminer une équation cartésienne du plan \mathcal{P} engendré par \vec{b} et \vec{c} .

2.a. Calculer le polynôme caractéristique de A .

2.b. Utiliser le résultat de la question **2.a.** pour déterminer les valeurs propres de A ; préciser la multiplicité de chacune des valeurs trouvées.

2.c. Déterminer une base de chacun des sous-espaces propres associés aux valeurs propres trouvées précédemment.

2.d. La matrice A est-elle diagonalisable ? Justifier.

3.a. Calculer les produits $B\vec{a}$, $B\vec{b}$ et $B\vec{c}$ en fonction de \vec{a} , \vec{b} et \vec{c} .

3.b. Pourquoi peut-on affirmer que tout vecteur \vec{u} appartenant au plan \mathcal{P} vérifie $B\vec{u} = \vec{u}$?

3.c. Donner une matrice diagonale D ainsi qu'une matrice P vérifiant $B = PDP^{-1}$.

3.d. La matrice B est-elle diagonalisable ? Justifier.

4. Donner la nature géométrique de la fonction qui à tout $\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$ de \mathbb{R}^3 associe $\begin{pmatrix} 3x + y \\ -2x \\ z \end{pmatrix}$.

Exercice 2 [8 points]

Pour chacune des quarante affirmations de l'ANNEXE 1, déterminer *sans justifier* si elle est VRAIE ou FAUSSE en cochant la case correspondante. Une réponse correcte apporte 0,2 point ; une réponse incorrecte enlève 0,2 point. L'absence de réponse n'enlève ni n'ajoute aucun point.

Exercice 3 [4 points]

Soit f l'application linéaire définie pour tout $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ de \mathbb{R}^2 par $f\left(\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}\right) = \frac{1}{5}\begin{pmatrix} 3x + 4y \\ 4x - 3y \end{pmatrix}$.

1.a. Résoudre l'équation $f(\vec{u}) = \lambda\vec{u}$, où λ est un réel quelconque et \vec{u} un vecteur non nul de \mathbb{R}^2 .

1.b. En déduire les valeurs propres de f ainsi que les sous-espaces propres associés.

2. En calculant le polynôme caractéristique d'une matrice que l'on précisera, vérifier les valeurs propres de f trouvées précédemment.

3. Sur l'ANNEXE 2, tracer les sous-espaces propres déterminés à la question **1.b.** puis dessiner l'image \mathcal{F}' de la figure \mathcal{F} par l'application f , en portant une attention toute particulière à l'image du point K . Quelle est la nature géométrique de f ?

ANNEXE 1
(à rendre avec la copie)

Prénom NOM : _____

Question 1

Dans \mathbb{R}^4 , on considère les cinq vecteurs définis ci-après.

$$\vec{e}_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \vec{e}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} \quad \vec{e}_3 = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} \quad \vec{e}_4 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \vec{e}_5 = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ -4 \\ 2 \end{pmatrix}$$

- | | VRAI | FAUX |
|---|--------------------------|--------------------------|
| 1. La famille $(\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3, \vec{e}_4)$ est libre. | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| 2. La famille $(\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3)$ est liée. | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| 3. La famille $(\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_5)$ est une base de \mathbb{R}^4 . | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| 4. La famille (\vec{e}_1, \vec{e}_4) est libre. | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| 5. L'espace vectoriel $\mathcal{Vect}(\vec{e}_1, \vec{e}_3, \vec{e}_5)$ est de dimension 2. | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |

Question 2

On considère la matrice M et le vecteur \vec{x} définis ci-après.

$$M = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \quad \vec{x} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

- | | VRAI | FAUX |
|--|--------------------------|--------------------------|
| 6. Le réel 0 est une valeur propre de M . | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| 7. Le réel 1 est une valeur propre de M . | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| 8. Le réel 3 est une valeur propre de M . | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| 9. Le polynôme caractéristique de M est égal à $-X^2(X - 3)$. | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| 10. Le vecteur \vec{x} est un vecteur propre de M . | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |

Question 3

Dans \mathbb{R}^3 , on considère les quatre vecteurs définis ci-après.

$$\vec{u}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \quad \vec{u}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \vec{u}_3 = \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \vec{y} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

- | | VRAI | FAUX |
|---|--------------------------|--------------------------|
| 11. Le vecteur \vec{y} appartient à $\mathcal{Vect}(\vec{u}_1)$. | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| 12. Le vecteur \vec{y} appartient à $\mathcal{Vect}(\vec{u}_1, \vec{u}_2)$. | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| 13. Le vecteur \vec{y} appartient à $\mathcal{Vect}(\vec{u}_1, \vec{u}_2, \vec{u}_3)$. | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| 14. La famille $(\vec{u}_1, \vec{u}_2, \vec{u}_3)$ est libre. | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| 15. La famille $(\vec{u}_1, \vec{u}_2, \vec{u}_3)$ est liée. | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| 16. La famille $(\vec{u}_1, \vec{u}_2, \vec{u}_3)$ est une base de \mathbb{R}^3 . | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| 17. La famille $(\vec{u}_1, \vec{u}_2, \vec{u}_3)$ engendre \mathbb{R}^3 . | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |

Question 4

On considère les matrices E , F , G et H définies comme suit.

$$E = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & -2 \end{pmatrix} \quad F = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 1 \end{pmatrix} \quad G = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad H = \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$$

- | | VRAI | FAUX |
|--|--------------------------|--------------------------|
| 18. Il est possible de calculer le produit EF . | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| 19. Il est possible de calculer le produit FG . | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| 20. Il est possible de calculer le produit GH . | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| 21. Il est possible de calculer le produit HE . | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| 22. Le polynôme caractéristique de E est égal à $X^2 - 2X + 1$. | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| 23. Le polynôme caractéristique de H est égal à $X^2 - 2X + 1$. | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| 24. On a $E^2 = \begin{pmatrix} -1 & -2 \\ 2 & 3 \end{pmatrix}$. | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| 25. On a $H^2 = \begin{pmatrix} 3 & 4 \\ 2 & 3 \end{pmatrix}$. | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |

Question 5

On considère les ensembles E_1 et E_2 définis comme suit.

$$E_1 = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3, x + y - z = 0 \right\} \quad E_2 = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3, -x + 2y = 0 \right\}$$

- | | VRAI | FAUX |
|---|--------------------------|--------------------------|
| 26. L'ensemble E_1 est un sous-espace vectoriel de \mathbb{R}^3 . | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| 27. L'ensemble E_2 est un sous-espace vectoriel de \mathbb{R}^3 . | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| 28. L'ensemble E_1 est un sous-espace vectoriel de dimension 1. | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| 29. L'ensemble E_2 est un sous-espace vectoriel de dimension 1. | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| 30. L'intersection $E_1 \cap E_2$ est une droite. | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| 31. L'intersection $E_1 \cap E_2$ est un plan. | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| 32. Les ensembles E_1 et E_2 sont supplémentaires dans \mathbb{R}^3 . | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |

Question 6

On considère les vecteurs \vec{u} , \vec{v} et \vec{w} ainsi que les matrices A et B définis ci-après.

$$\vec{u} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \vec{v} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \quad \vec{w} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix} \quad A = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ -2 & 0 & -1 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

- | | VRAI | FAUX |
|---|--------------------------|--------------------------|
| 33. Le vecteur \vec{u} est un vecteur propre de A . | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| 34. Le vecteur \vec{v} est un vecteur propre de A . | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| 35. Le vecteur \vec{w} est un vecteur propre de A . | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| 36. Dans une base donnée, la matrice A représente une projection. | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| 37. Dans une base donnée, la matrice B représente une projection. | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| 38. La famille $(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w})$ est libre. | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| 39. La famille $(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w})$ est liée. | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| 40. La famille $(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w})$ est une base de \mathbb{R}^3 . | <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |

ANNEXE 2
(à rendre avec la copie)

Prénom NOM : _____

